

CERMEX AN-ER20

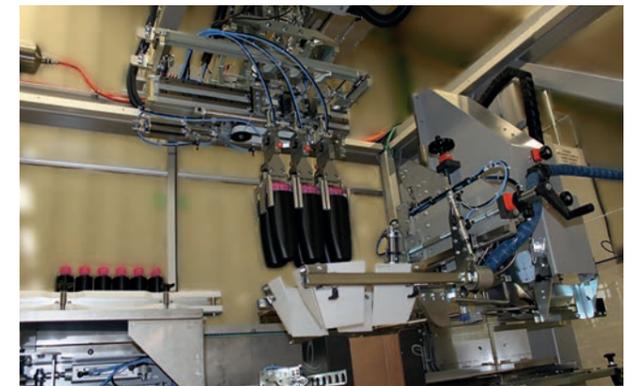
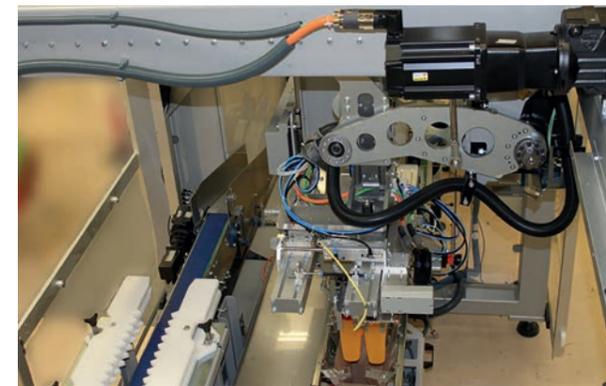
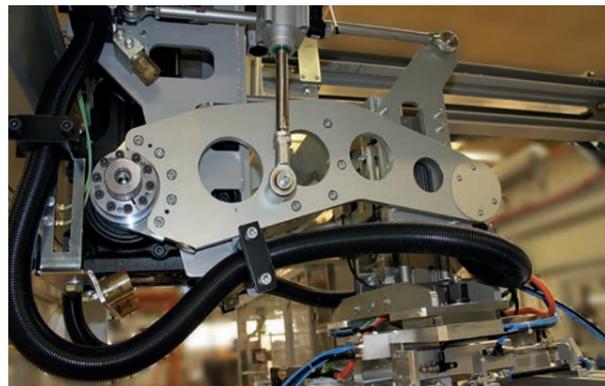
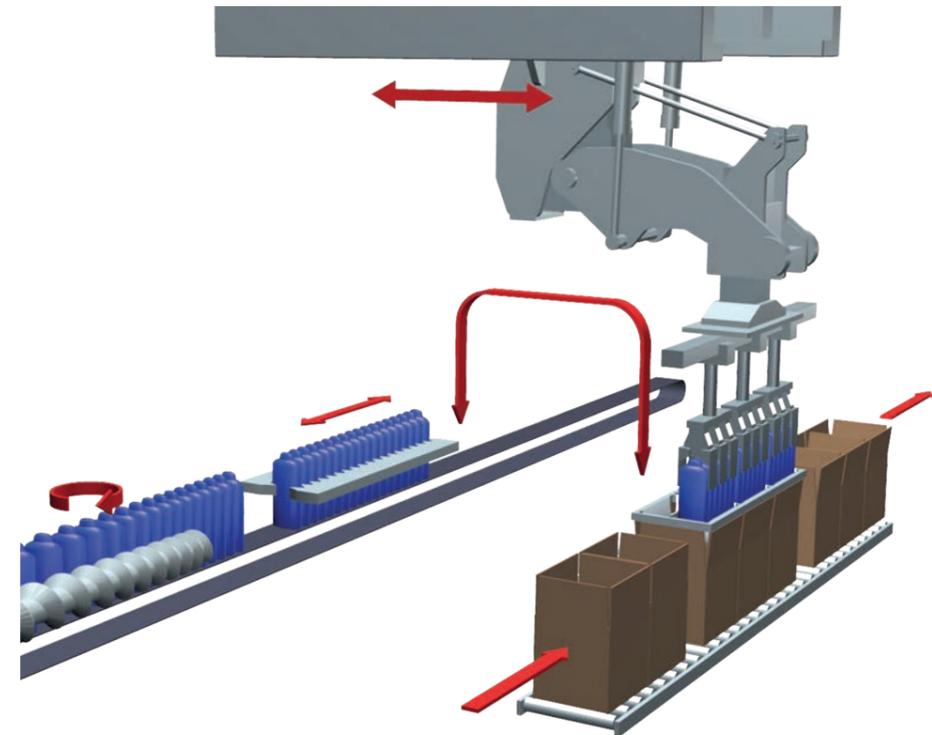
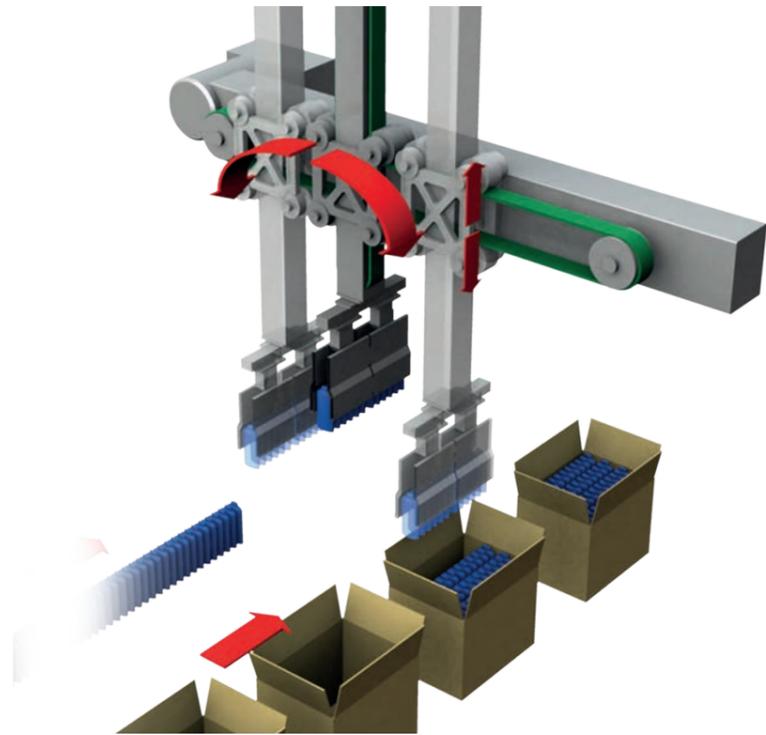
# KARTONPACKER IN PORTALBAUART UND ROBOTERARME



*Performance  
through  
Understanding*

 **Sidel**

# KARTONPACKER IN PORTALBAUART UND ROBOTERARME



## EINE PICK-&-PLACE-SAMMELPACKLÖSUNG ZUR ERFÜLLUNG IHRER SPEZIFISCHEN ANFORDERUNGEN:

### Technische Daten

- Dynamisch optimierte Bewegungen je nach Ist- Geschwindigkeit
- Steuerung des Greifarms mittels elektronisch gesteuerter Nocken zur perfekten Synchronisierung mit dem Portal- Packer
- Voll servogesteuertes Antriebs-System zur genauen Einhaltung der Bewegungsabläufe
- Kontinuität zwischen Motorausführung und Steuerungssystem des Greifarms sowie dem dazugehörigen Portalpacker

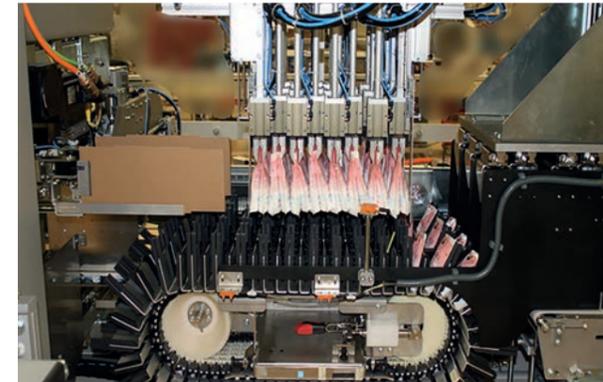
### Vorteile

- Kompakte hängende Bauweise für optimalen Zugang und leichtem Einbau in die Produktionslinien
- Robuste Einheit dank spezieller Rahmenbauweise
- Großräumiger Arbeitsbereich, je nach Anforderungen anpassbar
- Schutz der Werkzeuge durch "intelligente" Sicherheitsfunktion am Greifkopfmechanismus, je nach Anwendungsfall
- Vertikal kompakte Lösung mit einfachen Einbau auch bei geringer Raumhöhe
- Als Option Management der Kartonzwischenlagen und Verschachtelung des Produktes
- Gewichtsoptimiertes Werkzeug (Greifkopf, Beschickungstrichter, etc.) für eine bessere Bedienerergonomie beim Formatwechsel

### Leistungsdaten

- Traglast von 20 bis 350 kg
- Geschwindigkeit bis zu 30 Zyklen/Min.
- Für höhere Flexibilität in Ausführungen mit 2 bis 4 Achsen verfügbar
- Für verschiedene Produkt- und Kartongrößen auf Anfrage erhältlich

- Vollständiges Spektrum /weitreichendes Sortiment an Pick-&-Place-Kartonpackern, die allen Anforderungen im Hinblick auf Geschwindigkeit / Traglast / Anordnung gerecht werden
- Umfangreiche Expertise bei der Handhabung der Primärverpackungen sowie im Umgang mit verpackungsspezifischen, leichten Greifwerkzeugen für eine möglichst schonende Behandlung der Verpackungen
- Große Präzision und Flexibilität bei der Festlegung der Bewegungsabläufe
- Vielseitiges und montagefreundliches Roboterkonzept



Sidel ist ein führender Anbieter von Produktionsmaschinen und Serviceleistungen für die Verpackung von Getränken, Lebensmitteln und Haushalts- und Körperpflegeprodukten in PET, Dosen, Glas und andere Materialien.

Mit mehr als 40.000 installierten Maschinen in über 190 Ländern verfügen wir über fast 170 Jahre anerkannter Erfahrung und konzentrieren uns auf Spitzentechnologie, Anlagen-Engineering und Innovation für die Entwicklung der Fabrik der Zukunft. Unsere über 5.500 Mitarbeiter setzen sich weltweit leidenschaftlich für die Lieferung von Lösungen ein, die dem Bedarf der Kunden genau entsprechen und die **Leistung** ihrer Anlagen, Produkte und Unternehmen steigern.

Dieses hohe Leistungsniveau setzt voraus, dass wir flexibel bleiben. Daher stellen wir kontinuierlich sicher, dass wir die Herausforderungen unserer Kunden **verstehen** und uns für die Erreichung ihrer einzigartigen Leistungs- und Nachhaltigkeitsziele engagieren. Das gelingt uns durch den Dialog mit unseren Kunden und weil wir die Anforderungen ihrer Märkte, ihrer Produktion und der Wertschöpfungsketten verstehen. Wir setzen unser solides technisches Know-how und intelligente Datenanalysen ein, um das Produktivitätspotenzial ihrer Anlagen über die gesamte Lebensdauer voll auszuschöpfen.

Wir nennen das: **Performance through Understanding.**

190320 – Die vorliegenden Unterlagen enthalten allgemeine Beschreibungen von verfügbaren technischen Optionen, die nicht unbedingt in jedem Einzelfall vorhanden sind. Die benötigten Funktionen müssen daher in jedem Vertrag angegeben werden. Ohne vorherige schriftliche Genehmigung durch die Sidel Gruppe darf kein Teil dieser Veröffentlichung in welcher Form und Weise auch immer vervielfältigt, in einem Informationssystem gespeichert oder übertragen werden. Die Sidel Gruppe behält sich alle Rechte einschließlich Urheberrechten und Copyright vor. Alle anderen Warenzeichen sind Eigentum ihrer jeweiligen Inhaber.

[sidel.com](http://sidel.com)

**Performance  
through  
Understanding**

